

Лекція 11. МСЕ в багатомірному випадку (приклад)

Задача Дірихле для рівняння Пуассона:

$$-\Delta u(x, y) = f(x, y) \quad (x, y) \in \Omega = \{0 < x, y < 1\},$$

$$u(x, y) = 0 \quad (x, y) \in \partial\Omega.$$

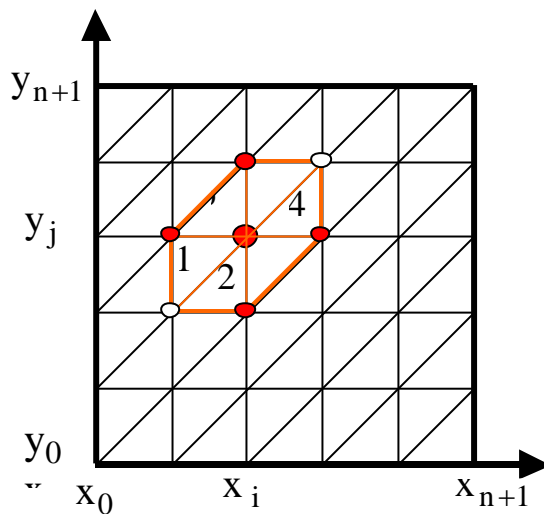
Проекційне формулювання:

$$u \in H_A = \overset{0}{W}_2^1(\Omega):$$

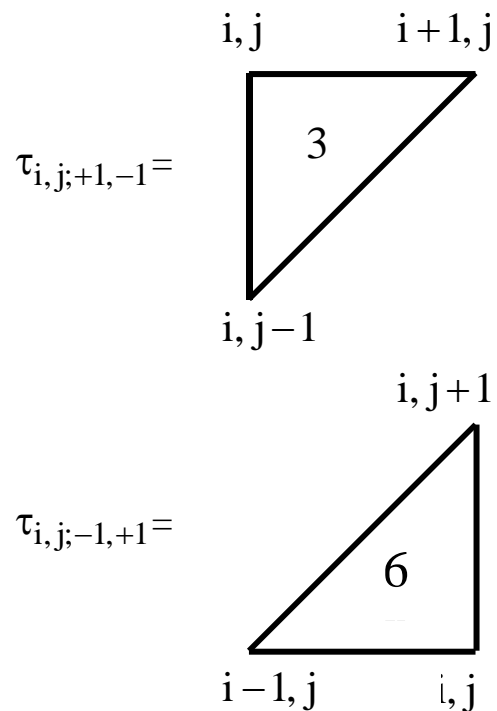
$$(u, v)_A \equiv \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, d\Omega \equiv \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} \right) d\Omega =$$

$$= f(v) \equiv \int_{\Omega} f(x)v(x) \, d\Omega \quad \forall v \in H_A.$$

Триангуляція Ω_h :



Типи трикутників:



Кусково-лінійні заповнення:

$$\bar{v} \in \mathbb{R}^{n \times n} \leftrightarrow v(x, y) \in V_{n \times n} \subset H_A: \quad v(x, y)|_{(x, y) \in \partial\Omega} = 0,$$

$$v(x, y) = v_{i,j} + \frac{v_{i+1,j} - v_{i,j}}{h} (x - x_i) + \frac{v_{i,j} - v_{i,j-1}}{h} (y - y_j) \quad \forall (x, y) \in \tau_{i,j+1,-1},$$

$$v(x, y) = v_{i,j} + \frac{v_{i,j} - v_{i-1,j}}{h} (x - x_i) + \frac{v_{i+1,j} - v_{i,j}}{h} (y - y_j) \quad \forall (x, y) \in \tau_{i,j,-1,+1}.$$

Метод Гальоркіна:

$$\mathbf{u}^h \in \mathbf{V}_{n \times n} : \int_{\Omega} \nabla \mathbf{u}^h \cdot \nabla \mathbf{v} \, d\Omega = \int_{\Omega} f(\mathbf{x}) \mathbf{v}(\mathbf{x}) \, d\Omega \quad \forall \mathbf{v} \in \mathbf{V}_{n \times n}.$$

Локальна матриця жорсткості для третього трикутника $\tau_{i,j;+1,-1}$:

$$\begin{aligned} & \left(\mathbf{A}^{(\tau_{i,j;+1,-1})} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i,j}^h \\ \mathbf{u}_{i+1,j}^h \\ \mathbf{u}_{i,j-1}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i+1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j-1} \end{bmatrix} \right) \equiv \int_{\tau_{i,j;+1,-1}} \nabla \mathbf{u}^h \cdot \nabla \mathbf{v} \, d\Omega = \\ & = \frac{1}{2} [(\mathbf{u}_{i+1,j}^h - \mathbf{u}_{i,j}^h)(\mathbf{v}_{i+1,j} - \mathbf{v}_{i,j}) + (\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i,j-1}^h)(\mathbf{v}_{i,j} - \mathbf{v}_{i,j-1})] = \\ & = \left(\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i,j}^h \\ \mathbf{u}_{i+1,j}^h \\ \mathbf{u}_{i,j-1}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i+1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j-1} \end{bmatrix} \right) = \\ & = \frac{1}{2} [2\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i+1,j}^h - \mathbf{u}_{i,j-1}^h], \text{ якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j). \end{aligned}$$

Локальна матриця жорсткості для першого трикутника $\tau_{i-1,j;+1,-1}$:

$$\begin{aligned} & \left(\mathbf{A}^{(\tau_{i-1,j;+1,-1})} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i-1,j}^h \\ \mathbf{u}_{i,j}^h \\ \mathbf{u}_{i-1,j-1}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i-1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i-1,j-1} \end{bmatrix} \right) = \left(\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i-1,j}^h \\ \mathbf{u}_{i,j}^h \\ \mathbf{u}_{i-1,j-1}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i-1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i-1,j-1} \end{bmatrix} \right) = \\ & = \frac{1}{2} [\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i-1,j}^h], \text{ якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j). \end{aligned}$$

Локальна матриця жорсткості для п'ятого трикутника $\tau_{i,j+1;+1,-1}$:

$$\begin{aligned} & \left(\mathbf{A}^{(\tau_{i,j+1;+1,-1})} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i,j+1}^h \\ \mathbf{u}_{i+1,j+1}^h \\ \mathbf{u}_{i,j}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i,j+1} \\ \mathbf{v}_{i+1,j+1} \\ \mathbf{v}_{i,j} \end{bmatrix} \right) = \left(\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i,j+1}^h \\ \mathbf{u}_{i+1,j+1}^h \\ \mathbf{u}_{i,j}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i,j+1} \\ \mathbf{v}_{i+1,j+1} \\ \mathbf{v}_{i,j} \end{bmatrix} \right) = \\ & = \frac{1}{2} [\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i,j+1}^h], \text{ якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j). \end{aligned}$$

Локальна матриця жорсткості для шостого трикутника $\tau_{i,j;-1,+1}$:

$$\begin{aligned} & \left(\mathbf{A}^{(\tau_{i,j;-1,+1})} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i,j}^h \\ \mathbf{u}_{i-1,j}^h \\ \mathbf{u}_{i,j+1}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i-1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j+1} \end{bmatrix} \right) \equiv \int_{\tau_{i,j;-1,+1}} \nabla \mathbf{u}^h \cdot \nabla \mathbf{v} d\Omega = \\ & = \frac{1}{2} [(\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i-1,j}^h)(\mathbf{v}_{i,j} - \mathbf{v}_{i-1,j}) + (\mathbf{u}_{i,j+1}^h - \mathbf{u}_{i,j}^h)(\mathbf{v}_{i,j+1} - \mathbf{v}_{i,j})] = \\ & = \left(\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i,j}^h \\ \mathbf{u}_{i-1,j}^h \\ \mathbf{u}_{i,j+1}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i-1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j+1} \end{bmatrix} \right) = \\ & = \frac{1}{2} [2\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i-1,j}^h - \mathbf{u}_{i,j+1}^h], \quad \text{якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j). \end{aligned}$$

Локальна матриця жорсткості для другого трикутника $\tau_{i,j-1;-1,+1}$:

$$\begin{aligned} & \left(\mathbf{A}^{(\tau_{i,j-1;-1,+1})} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i,j-1}^h \\ \mathbf{u}_{i-1,j-1}^h \\ \mathbf{u}_{i,j}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i,j-1} \\ \mathbf{v}_{i-1,j-1} \\ \mathbf{v}_{i,j} \end{bmatrix} \right) = \left(\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i,j-1}^h \\ \mathbf{u}_{i-1,j-1}^h \\ \mathbf{u}_{i,j}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i,j-1} \\ \mathbf{v}_{i-1,j-1} \\ \mathbf{v}_{i,j} \end{bmatrix} \right) = \\ & = \frac{1}{2} [\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i,j-1}^h], \quad \text{якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j). \end{aligned}$$

Локальна матриця жорсткості для четвертого трикутника $\tau_{i+1,j;-1,+1}$:

$$\begin{aligned} & \left(\mathbf{A}^{(\tau_{i+1,j;-1,+1})} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i+1,j}^h \\ \mathbf{u}_{i,j}^h \\ \mathbf{u}_{i+1,j+1}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i+1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i+1,j+1} \end{bmatrix} \right) = \left(\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{i+1,j}^h \\ \mathbf{u}_{i,j}^h \\ \mathbf{u}_{i+1,j+1}^h \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{v}_{i+1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i+1,j+1} \end{bmatrix} \right) = \\ & = \frac{1}{2} [\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i+1,j}^h], \quad \text{якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j). \end{aligned}$$

Локальний вектор навантаження для третього трикутника $\tau_{i,j,+1,-1}$:

$$\left(\bar{\mathbf{f}}^{(\tau_{i,j,+1,-1})}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i+1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j-1} \end{pmatrix} \right) \equiv \int_{\tau_{i,j,+1,-1}} \mathbf{f}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \cdot \mathbf{v}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) d\Omega \approx$$

(заміняємо $\mathbf{f}(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ лінійним інтерполянтом і інтегруємо)

$$\approx \left(\frac{h^2}{24} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{f}_{i,j} \\ \mathbf{f}_{i+1,j} \\ \mathbf{f}_{i,j-1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i+1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j-1} \end{pmatrix} \right) =$$

$$= \frac{h^2}{24} (2\mathbf{f}_{i,j} + \mathbf{f}_{i+1,j} + \mathbf{f}_{i,j-1}), \text{ якщо } v_{i,j} = 1, v_{k,l} = 0 \forall (k,l) \neq (i,j).$$

Локальний вектор навантаження для першого трикутника $\tau_{i-1,j,+1,-1}$:

$$\left(\bar{\mathbf{f}}^{(\tau_{i-1,j,+1,-1})}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i-1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i-1,j-1} \end{pmatrix} \right) \approx \left(\frac{h^2}{24} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{f}_{i-1,j} \\ \mathbf{f}_{i,j} \\ \mathbf{f}_{i-1,j-1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i-1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i-1,j-1} \end{pmatrix} \right) =$$

$$= \frac{h^2}{24} (\mathbf{f}_{i-1,j} + 2\mathbf{f}_{i,j} + \mathbf{f}_{i-1,j-1}), \text{ якщо } v_{i,j} = 1, v_{k,l} = 0 \forall (k,l) \neq (i,j).$$

Локальний вектор навантаження для п'ятого трикутника $\tau_{i,j+1,+1,-1}$:

$$\left(\bar{\mathbf{f}}^{(\tau_{i,j+1,+1,-1})}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i,j+1} \\ \mathbf{v}_{i+1,j+1} \\ \mathbf{v}_{i,j} \end{pmatrix} \right) \approx \left(\frac{h^2}{24} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{f}_{i,j+1} \\ \mathbf{f}_{i+1,j+1} \\ \mathbf{f}_{i,j} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i,j+1} \\ \mathbf{v}_{i+1,j+1} \\ \mathbf{v}_{i,j} \end{pmatrix} \right) =$$

$$= \frac{h^2}{24} (\mathbf{f}_{i,j+1} + \mathbf{f}_{i+1,j+1} + 2\mathbf{f}_{i,j}), \text{ якщо } v_{i,j} = 1, v_{k,l} = 0 \forall (k,l) \neq (i,j).$$

Локальний вектор навантаження для шостого трикутника $\tau_{i,j,-1,+1}$:

$$\left(\bar{\mathbf{f}}^{(\tau_{i,j;-1,+1})}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i-1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j+1} \end{pmatrix} \right) \approx \left(\frac{\mathbf{h}^2}{24} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{f}_{i,j} \\ \mathbf{f}_{i-1,j} \\ \mathbf{f}_{i,j+1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i-1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j+1} \end{pmatrix} \right) =$$

$$= \frac{\mathbf{h}^2}{24} (2\mathbf{f}_{i,j} + \mathbf{f}_{i-1,j} + \mathbf{f}_{i,j+1}), \quad \text{якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j).$$

Локальний вектор навантаження для другого трикутника $\tau_{i,j-1;-1,+1}$:

$$\left(\bar{\mathbf{f}}^{(\tau_{i,j-1;-1,+1})}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i,j-1} \\ \mathbf{v}_{i-1,j-1} \\ \mathbf{v}_{i,j} \end{pmatrix} \right) \approx \left(\frac{\mathbf{h}^2}{24} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{f}_{i,j-1} \\ \mathbf{f}_{i-1,j-1} \\ \mathbf{f}_{i,j} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i,j-1} \\ \mathbf{v}_{i-1,j-1} \\ \mathbf{v}_{i,j} \end{pmatrix} \right) =$$

$$= \frac{\mathbf{h}^2}{24} (\mathbf{f}_{i,j-1} + \mathbf{f}_{i-1,j-1} + 2\mathbf{f}_{i,j}), \quad \text{якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j).$$

Локальний вектор навантаження для четвертого трикутника $\tau_{i+1,j;-1,+1}$:

$$\left(\bar{\mathbf{f}}^{(\tau_{i+1,j;-1,+1})}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i+1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i+1,j+1} \end{pmatrix} \right) \approx \left(\frac{\mathbf{h}^2}{24} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{f}_{i+1,j} \\ \mathbf{f}_{i,j} \\ \mathbf{f}_{i+1,j+1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \mathbf{v}_{i+1,j} \\ \mathbf{v}_{i,j} \\ \mathbf{v}_{i+1,j+1} \end{pmatrix} \right) =$$

$$= \frac{\mathbf{h}^2}{24} (\mathbf{f}_{i+1,j} + 2\mathbf{f}_{i,j} + \mathbf{f}_{i+1,j+1}), \quad \text{якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j).$$

Глобальна матриця жорсткості:

$$(\mathbf{A}_h \bar{\mathbf{u}}^h, \bar{\mathbf{v}}) \equiv \int_{\tau_1 \cup \tau_2 \cup \tau_3 \cup \tau_4 \cup \tau_5 \cup \tau_6} \nabla \mathbf{u}^h \cdot \nabla \mathbf{v} \, d\Omega =$$

$$= -\mathbf{u}_{i,j-1}^h - \mathbf{u}_{i-1,j}^h + 4\mathbf{u}_{i,j}^h - \mathbf{u}_{i+1,j}^h - \mathbf{u}_{i,j+1}^h, \quad \text{якщо } \begin{cases} \mathbf{v}_{i,j} = 1, \\ \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j). \end{cases}$$

Глобальний вектор навантажень:

$$(\bar{\mathbf{f}}^h, \bar{\mathbf{v}}) \equiv \int_{\tau_1 \cup \tau_2 \cup \tau_3 \cup \tau_4 \cup \tau_5 \cup \tau_6} \mathbf{f}(x, y) \cdot \mathbf{v}(x, y) \, d\Omega \approx$$

$$\approx \frac{\mathbf{h}^2}{12} (\mathbf{f}_{i-1,j-1} + \mathbf{f}_{i,j-1} + \mathbf{f}_{i-1,j} + 6\mathbf{f}_{i,j} + \mathbf{f}_{i+1,j} + \mathbf{f}_{i,j+1} + \mathbf{f}_{i+1,j+1}),$$

$$\text{якщо } \mathbf{v}_{i,j} = 1, \mathbf{v}_{k,l} = 0 \quad \forall (k,l) \neq (i,j).$$

Проекційно-різницева схема:

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{-u_{i,j-1}^h - u_{i-1,j}^h + 4u_{i,j}^h - u_{i+1,j}^h - u_{i,j+1}^h}{h^2} = \frac{1}{h^2} f_{i,j}^h \approx \\ \approx \frac{f_{i-1,j-1} + f_{i,j-1} + f_{i-1,j} + 6f_{i,j} + f_{i+1,j} + f_{i,j+1} + f_{i+1,j+1}}{12} \\ i, j = 1, \dots, n; \\ u_{i,j}^h = 0 \quad \forall (x_i, y_j) \in \partial\Omega. \end{array} \right.$$

Побудуємо векторно-матричне формулювання отриманої системи сіткових рівнянь. Для цього пронумеруємо (упорядкуємо) внутрішні сіткові вузли (i , отже, невідомі, компоненти правої частини й самі рівняння):

$$\underline{(1, 1), (2, 1), \dots, (n, 1); (1, 2), (2, 2), \dots, (n, 2); \dots; (1, n), (2, n), \dots, (n, n)};$$

$$\bar{u}^h = \begin{bmatrix} \left. \begin{array}{c} u_{1,1}^h \\ u_{2,1}^h \\ \vdots \\ u_{n,1}^h \end{array} \right\} \bar{u}_{\bullet,1}^h \\ \left. \begin{array}{c} u_{1,2}^h \\ u_{2,2}^h \\ \vdots \\ u_{n,2}^h \end{array} \right\} \bar{u}_{\bullet,2}^h \\ \vdots \\ \left. \begin{array}{c} u_{1,n}^h \\ u_{2,n}^h \\ \vdots \\ u_{n,n}^h \end{array} \right\} \bar{u}_{\bullet,n}^h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{u}_{\bullet,1}^h \\ \bar{u}_{\bullet,2}^h \\ \vdots \\ \bar{u}_{\bullet,n}^h \end{bmatrix}, \quad \bar{f}^h = \begin{bmatrix} \left. \begin{array}{c} f_{1,1}^h \\ f_{2,1}^h \\ \vdots \\ f_{n,1}^h \end{array} \right\} \bar{f}_{\bullet,1}^h \\ \left. \begin{array}{c} f_{1,2}^h \\ f_{2,2}^h \\ \vdots \\ f_{n,2}^h \end{array} \right\} \bar{f}_{\bullet,2}^h \\ \vdots \\ \left. \begin{array}{c} f_{1,n}^h \\ f_{2,n}^h \\ \vdots \\ f_{n,n}^h \end{array} \right\} \bar{f}_{\bullet,n}^h \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{f}_{\bullet,1}^h \\ \bar{f}_{\bullet,2}^h \\ \vdots \\ \bar{f}_{\bullet,n}^h \end{bmatrix},$$

$$\left\{ \begin{array}{l} -\bar{u}_{\bullet,j-1}^h + C\bar{u}_{\bullet,j}^h - \bar{u}_{\bullet,j+1}^h = \bar{f}_{\bullet,j}^h \\ j = 1, \dots, n; \\ \bar{u}_{\bullet,0}^h = \bar{u}_{\bullet,n+1}^h = 0. \end{array} \right. \quad C = \begin{bmatrix} 4 & -1 & & & \\ -1 & 4 & -1 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & & -1 & 4 & -1 \\ & & & & -1 & 4 \end{bmatrix},$$

$$A_h \bar{u}^h = \bar{f}^h, \quad A_h = \begin{bmatrix} C & -E & & & \\ -E & C & -E & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & -E & C & -E \\ & & & -E & C \end{bmatrix}.$$

Підрахувати кількість дій при розв'язку цієї системи методом матричної прогонки ($O(n^4)$).