

ДС – АЛГОРИТМИ ДЛЯ МОДЕЛЮВАННЯ ПРОЦЕСІВ ПЕРЕНОСУ, ЯКІ
ОПИСУЮТЬСЯ ОДНОРІДНИМИ РІВНЯННЯМИ

**Центрально–різницеві ДС–алгоритми для розв’язування початково–
крайових задач для рівнянь першого порядку**

В області $G = \{(x^1, x^2, x^3, t) | 0 \leq x^i \leq 1, i = 1, 2, 3; t > t_0\}$, побудуємо розв’язок початково–крайової задачі для рівняння

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \sum_{i=1}^3 k_i \frac{\partial u}{\partial x^i} = 0. \quad (1)$$

Одновимірна центрально – різницева задача.

Розглянемо спочатку одновимірну задачу

$$\frac{\partial u}{\partial t} = -k \frac{\partial u}{\partial x} \quad \text{в } G = \{(x, t) | 0 \leq x \leq 1, t > t_0\} \quad (2)$$

при початкових $u(x, 0) = \varphi(x)$ та крайових умовах $u(0, t) = \phi(t)$ при $k > 0$, (або $u(1, t) = \phi(t)$ при $k < 0$).

Область зміни неперервних аргументів покриваємо сітковою областю $\Omega_{h,\tau} = \{(x_i, t_n) | x_i = ih; t_n = n\tau; i = \overline{0, m}; n = 0, 1, 2, \dots; h = l / K\}$ ($\tau > 0$), яку розщеплюємо на дві підобласті

$$\Omega_h^{(1,n)} = \{(x_i, t_n) | x_i = ih; t_n = n\tau; i = \overline{0, M}; n = 0, 1, 2, \dots; h = 1 / M; i + n - \text{нечетне}\}$$

$$\Omega_h^{(2,n)} = \{(x_i, t_n) | x_i = ih; t_n = n\tau; i = \overline{0, M}; n = 0, 1, 2, \dots; h = 1 / M; i + n - \text{парне}\}.$$

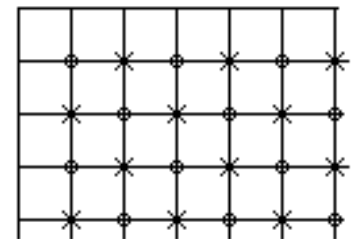


Рис. 2.1 $\Omega_{h\tau}^{(1)}$ та $\Omega_{h\tau}^{(2)}$ для $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$

I. Нехай $k = const$. На часовому кроці $2n + 1$ точкам з підобласті $\Omega_h^{(1, 2n+1)}$ ставимо у відповідність явні різницеві рівняння

$$u_{2i}^{2n+1} = u_{2i}^{2n} - 0,5k\tau (u_{2i+1}^{2n} - u_{2i-1}^{2n}) / h; \quad (i = \overline{1, [(M - 1) / 2]}), \quad (3)$$

а вузлам області $\Omega_h^{(2, 2n+1)}$ – різницеві рівняння з вагою $\sigma \geq 0$

$$u_{2i+1}^{2n+1} = u_{2i+1}^{2n} - 0,5k\tau (\sigma(u_{2i+2}^{2n} - u_{2i}^{2n}) / h - (1 + \sigma)(u_{2i+2}^{2n+1} - u_{2i}^{2n+1}) / h) \\ (i = \overline{1, [M / 2] - 1}). \quad (4)$$

На кроці $2n + 2$ у точках з $\Omega_h^{(1, 2n+2)}$ записуємо рівняння

$$u_{2i+1}^{2n+2} = u_{2i+1}^{2n+1} - 0,5k\tau (u_{2i+2}^{2n+1} - u_{2i}^{2n+1}) / h; \quad (i = \overline{1, [M / 2] - 1}), \quad (5)$$

а точкам з $\Omega_h^{(2, 2n+2)}$ –

$$u_{2i}^{2n+2} = u_{2i}^{2n+1} - 0,5k\tau (\sigma(u_{2i+1}^{2n+1} - u_{2i-1}^{2n+1}) / h + (1 - \sigma)(u_{2i+1}^{2n+2} - u_{2i-1}^{2n+2}) / h) \\ (i = \overline{1, [M / 2] - 1}). \quad (6)$$

Обчислення розв'язку починаємо з точок області $\Omega_h^{(1, 2n+1)}$ за явною різницевою схемою (3). Після обходу всіх точок цієї множини значення функції u_{2i}^{2n+1} будуть визначені. Тоді формально неявні різницеві схеми (4) дозволяють розв'язок у вузлах з $\Omega_h^{(2, 2n+1)}$ знайти явно. Результати розрахунків, проведених за формулами (3),(4), сприймаються як допоміжні. На наступному часовому кроці виконаємо цикл розрахунків за формулами (5), (6) і одержимо значення u_i^{2n+2} , які приймаємо за розв'язок задачі. Обчислення за формулами (3)–(6) проводяться в усіх внутрішніх вузлах сітки.

Стійкість алгоритмів за початковими даними. Дослідження стійкості за початковими даними рівносильне визначенню умов, при яких справедлива нерівність $\|u^{2n}\|_{L_{2h}} \leq c \|u^0\|_{L_{2h}}$, де u_i^0 – початкове значення розв’язку; $\|\cdot\|_{L_{2h}}$ – дискретний аналог норми в просторі L_2 ; $c > 0$ – обмежена додатна стала, незалежна від h , τ і u_i^0 . Умова стійкості різницевої задачі Коші із сталими коефіцієнтами (умова фон Неймана) стверджує, що для виконання умови стійкості необхідно, щоб спектр матриці переходу різницевого рівняння на наступний часовий шар повністю лежав в крузі комплексної площини з радіусом $1 + \tilde{\eta}_1 \tau$ (тобто, щоб модуль коефіцієнта переходу не перевищував $1 + O(\tau)$, а зростання збурення не перевищувало експоненційного). Якщо спектр не залежить від часу, то ця умова набуває вигляду $\max_m |g(m)| \leq 1$, де $g(m)$ – коефіцієнт переходу m -ї гармоніки точного розв’язку різницевої задачі.

Стійкість задачі із сталим коефіцієнтом. Покладемо для визначеності в задачі (2) $\phi = 0$. Для різницевої задачі (3)–(6) доведемо твердження

Теорема. *Якщо величина τ стала або змінюється не частіше ніж через парне число часових кроків, а функція $u(x, 0) = \phi(x)$ з умови (7) може бути розвинена*

в абсолютно збіжний ряд Фур’є і $u_i^0 = \phi(ih) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} B_m e^{I\pi(ihm)}$, то при $\sigma = 0$ ДС-

схема (3)–(6) безумовно стійка за початковими даними, а при $\sigma > 0$ – умовно стійка при $\tau \leq h\sqrt{2} / (|k|\sqrt{\sigma})$.

Доведення. Припустимо, що функція дискретного аргументу u_i^n розвивається в ряд [148]

$$u_i^n = \sum_{k_1=-\infty}^{\infty} C^{(s)}(n\tau) e^{I i h k_1}, I = \sqrt{-1}, \quad (8)$$

де B_m – коефіцієнти розвинення в ряд Фур’є початкової умови $\varphi(x)$, а $\zeta(m)$ – невідомі поки що коефіцієнти ($\zeta(x) = \zeta_1(x)\zeta_2(x)$). Визначимо їх так, щоб ряд (8) був збіжний і був розв’язком задачі (3)–(6).

Нехай $(x_i, t_{2n+1}) \in \Omega_h^{(1, 2n+1)}$. Гармоніки точного розв’язку явних різницевих схем (3),(5) позначимо $\tilde{u}_{2i}^{2n+1} = B_m \cdot \zeta_1^n(m) \cdot e^{I 2\pi i h m}$, а неявних (3,4), (6) відповідно $\tilde{u}_{2i}^{2n+2} = B_m \cdot \zeta_2^n(m) \cdot e^{I 2\pi i h m}$. Підставимо гармоніки $\zeta_1(m)$ і $\zeta_2(m)$ в рівняння (3) і (6). Після нескладних перетворень з (3) дістанемо, що

$$\zeta_1^{n+1}(m) = \left[1 + I k \tau h^{-1} \sin(mh)\right] \zeta_2^n(m) \equiv g_1(m) \zeta_2^n(m). \quad (9)$$

Використавши неявну схему (6), для переходу з кроку $2n+1$ на крок $2n+2$ при $\sigma = 0$ маємо

$$\zeta_2^{n+1}(m) = \left[1 - I k \tau h^{-1} \sin(mh)\right]^{-1} \zeta_1^n(m) \equiv g_2(m) \zeta_1^n(m). \quad (10)$$

Отже

$$\zeta^{n+1}(m) = g(m) \zeta^n(m), \quad (11)$$

де $g(m)$ – множник переходу з кроку $2n$ на крок $2n+2$, записаний у вигляді

$$g(m) = g_1(m)g_2(m) = \left(1 + I \tau k h^{-1} \sin(mh)\right) / \left(1 - I \tau k h^{-1} \sin(mh)\right), \quad (12)$$

а $\zeta^0(m) \equiv 1$ (умова узгодженості початкових і граничних умов).

Для $(x_i, t_{2n+1}) \in \Omega_h^{(2, 2n+1)}$ і $(x_i, t_{2n+2}) \in \Omega_h^{(1, 2n+2)}$ гармоніки (8) подаємо відповідно так: $\tilde{u}_{2i+1}^{2n+1} = B_m \cdot \zeta_2^n(m) \cdot e^{I(2i+1)\pi h m}$ і $\tilde{u}_{2i+1}^{2n+2} = B_m \cdot \zeta_1^n(m) \cdot e^{I(2i+1)\pi h m}$. З рівнянь (4),(5), повторюючи попередні міркування, для коефіцієнта переходу одержуємо рівності (11) та (12). Отже

$$q = \max_m |g(m)| = 1.$$

Якщо $\sigma > 0$, то при переході з кроку $2n + 1$ на крок $2n + 2$ для розглянутих точок області одержимо

$$\zeta_2^{n+1}(m) = \hat{g}_2(m) \zeta_1^n(m),$$

$$\text{де } \hat{g}_2(m) = \frac{[1 + I \tau k h^{-1} \sigma \sin(m h)]}{[1 + I \tau k h^{-1} (1 + \sigma) \sin(m h)]}.$$

Тобто,

$$\zeta^{n+1}(m) = [(1 - I Z)(1 + I \sigma Z) / (1 + I(1 + \sigma)Z)] \zeta^n(m) = \hat{g}(m) \zeta^n(m).$$

Тут $\hat{g}(m) = (1 - I Z)(1 + I \sigma Z) / (1 + I(1 + \sigma)Z)$, а $Z = k \tau h^{-1} \sin(m h)$. З нерівності $q \equiv \max_m |\hat{g}(m)| \leq 1$ випливає, що при $\sigma > 0$

$$\tau \leq h\sqrt{2} / (|k|\sqrt{\sigma}).$$

При виконанні останньої нерівності $q = 1$, а рівняння (3) і (6) та (4),(5) перетворюються на тотожність.

Помножимо обидві частини (11) на $B(m)e^{I\pi mih}$ і підсумуємо одержану рівність за всіма m

$$\sum_{m=-\infty}^{\infty} B_m \zeta^{n+1}(m) e^{I\pi mih} = \sum_{m=-\infty}^{\infty} B_m g(m) \zeta^n(m) e^{I\pi mih}.$$

Враховуючи, що $q = 1$, встановимо оцінку

$$\left| \sum_{m=-\infty}^{\infty} B_m \zeta^{n+1}(m) e^{I\pi mih} \right| \leq \sum_{m=-\infty}^{\infty} |B_m| |g(m)| |\zeta^n(m)| \leq \quad (13)$$

$$\leq \sum_{m=-\infty}^{\infty} |B_m| |g(m)|^{n+1} |\zeta^0(m)| \leq q^{n+1} \sum_{m=-\infty}^{\infty} |B_m| \leq \sum_{m=-\infty}^{\infty} |B_m|.$$

З останньої нерівності в силу умови теореми випливає збіжність ряду (8)
 $\forall n = 1, 2, \dots$

- Оскільки: а) при $n > 0$ ряд (8) абсолютно збіжний;
 б) кожен член ряду (8), а отже і його сума задовольняє рівняння (3)–(6);
 в) при $n = 0$ ряд співпадає з рядом для $\varphi(x)$ і задовольняє початкові умови,
 то сіткова функція (8) є точним розв’язком системи рівнянь (3)–(6).

Оскільки $\|u^n\|_{L_{2h}}^2 = \sum_{i=1}^M |u_i^n|^2 h$ є дискретним аналогом норми в просторі $L_2[-\pi, \pi]$, то після нескладних перетворень і використання рівності Парсеваля, для точного розв’язку різницевої (3) – (6) задачі маємо

$$\begin{aligned} \|u^{2n}\|_{L_{2h}}^2 &= \sum_{i=1}^M \left| \sum_{m=-\infty}^{\infty} B_m (\zeta(m))^n e^{I\pi m j h} \right|^2 h \leq q^{2n} \sum_{i=1}^M \sum_{m=-\infty}^{\infty} |B_m e^{I\pi m j h}|^2 h = \\ &= q^{2n} \sum_{j=1}^M |u_j^0|^2 h = q^{2n} \|u^0\|_{L_{2h}}^2. \end{aligned} \quad (14)$$

З оцінки (14) випливає стійкість алгоритму.

Теорему доведено.

Точність, дисипативність і дисперсійність алгоритму.

Теорема 2. ДС-алгоритм (3)–(6):

- 1) при $\sigma = 0$ апроксимує рівняння з другим порядком, дисперсійний і бездисипативний, а при $\sigma \neq 0$ він дисипативний і має сумарну похибку апроксимації

$O(\tau + h^2)$; 2) відносно еволюційного розв'язку задачі u_i^{2n+2} він має похибку апроксимації $O(\tau + h^2)$.

Доведення. 1). Спершу розглянемо просторові точки, для яких алгоритм буде за схемою (3) та схемою (6) при $\sigma = 0$. Складемо ці рівняння і одержимо тришарову шеститочкову схему

$$u_{2i}^{2n+2} - u_{2i}^{2n} = -0,5 k \tau \left[\left(u_{2i+1}^{2n+2} + u_{2i+1}^{2n} \right) - \left(u_{2i-1}^{2n+2} + u_{2i-1}^{2n} \right) \right] / h.$$

Визначимо сумарну похибку апроксимації відносно часового шару $2n + 1$. П-форма першого диференціального наближення [94] цієї схеми має вигляд

$$\frac{\partial u}{\partial t} - k \frac{\partial u}{\partial x} = -k \left[\frac{h^2}{6} + \frac{k^2 \tau^2}{3} \right] \frac{\partial^3 u}{\partial x^3} - k \left[\frac{\tau^4}{120} + \frac{k^2 \tau^2 h^2}{12} + \frac{k^4 \tau^4}{30} \right] \frac{\partial^5 u}{\partial x^5} + \dots$$

Головний член похибки апроксимації не містить похідних парного порядку, отже, схема бездисипативна. Присутність похідних непарного порядку вказує на її дисперсійність.

При $\sigma = 0$ з різницевої схеми (4) маємо

$$u_{2i+1}^{2n+2} = u_{2i+1}^{2n+1} - 0,5 k \tau \left(u_{2i+2}^{2n+1} - u_{2i}^{2n+1} \right) / h, \quad (16)$$

а ПДН алгоритму (16).(5) записується у вигляді

$$\frac{\partial u}{\partial t} - k \frac{\partial u}{\partial x} = -k \left[\frac{h^2}{6} - \frac{k^2 \tau^2}{6} \right] \frac{\partial^3 u}{\partial x^3} - k \left[\frac{h^4}{120} - \frac{k^4 \tau^4}{120} \right] \frac{\partial^5 u}{\partial x^5} + \dots$$

Це вказує на його дисперсійність та бездисипативність.

Якщо $\sigma \neq 0$, то для точок з $\Omega_h^{(2,2n+2)}$ одержимо, що

$$\left. \frac{\partial u}{\partial t} \right|_{2i}^{2n+1} = -k \left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{2i}^{2n+1} + 0,5 \tau k \sigma \left. \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right|_{2i}^{2n+1} + O(\tau^2 + h^2) \quad (17)$$

Головний член похибки апроксимації містить другу похідну і, отже, алгоритм дисипативний.

Аналогічні твердження встановлюються для точок з $\Omega_h^{(1,2n+2)}$.

2). Оцінимо головний член похибки відносно розв'язку задачі в точках (x_i, t_{2n+2})

$$(u'_i + ku'_x)_i^{2n+2} = u'_x \{O(h^2)\} + u''_{xx} \left\{ \frac{\sigma\tau k^2}{2} + O(h^2, h\tau, \tau^2) \right\} + \dots$$

При усталенні розв'язку

$$(u'_i + ku'_x)_i^{2n+2} = u'_x \{O(h^2)\} + u''_{xx} \left\{ \frac{\sigma\tau^2 k^2}{2} + O(h^2, h\tau, \tau^2) \right\} + \dots \quad (18)$$

Теорему доведено.